

# Λύσεις Διαγωνίσματος Φυσικής Γ' Λυκείου 9/11/2024

## ΘΕΜΑ Α

A1-δ A2-γ A3-α A4-β A5 Σ Λ Ξ Ξ

## ΘΕΜΑ Β

**B1 B** Το μαγνητικό πεδίο

που δημιουργείται από τον ακλόνητο

ευθύγραμμο αγωγός είναι

ανομοιογενές. Το κάθε στοιχειώδες

τμήμα  $d\ell$  της πλευράς ΑΖ δέχεται

ανιθετή δύναμη Laplace από

το αντίστοιχο απέναντι στοιχειώδες

τμήμα της πλευράς ΓΔ.

Άρα  $\sum \vec{F}_{Lx} = \vec{0}$ .

Στην πλευρά ΑΓ:  $F_{LAg} = B'_2 I_1 \cdot 2\ell = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{2I_2}{2\ell} \cdot I_1 \cdot 2\ell$

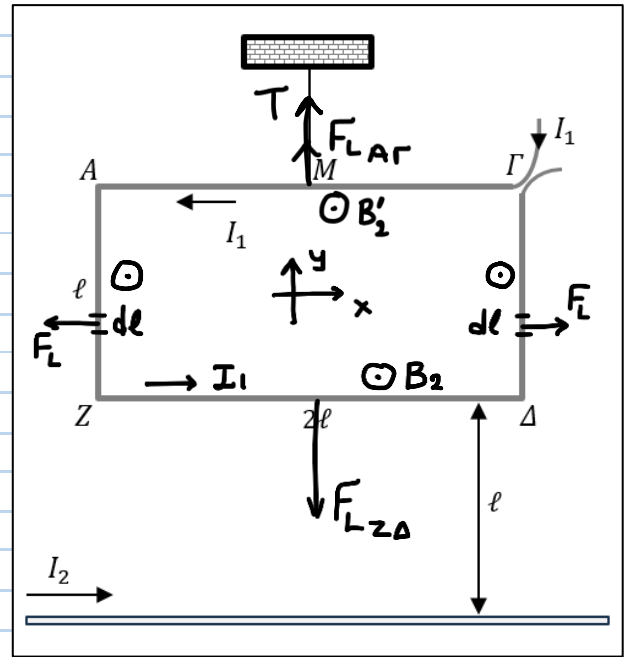
$$\Rightarrow F_{LAg} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{2 \cdot 2I_1}{2\ell} \cdot I_1 \cdot 2\ell \Rightarrow F_{LAg} = \frac{\mu_0 I_1^2}{\pi} \quad (\uparrow)$$

Στην πλευρά ΖΔ:  $F_{Lz\Delta} = B_2 I_1 \cdot 2\ell = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{2I_2}{\ell} I_1 \cdot 2\ell$

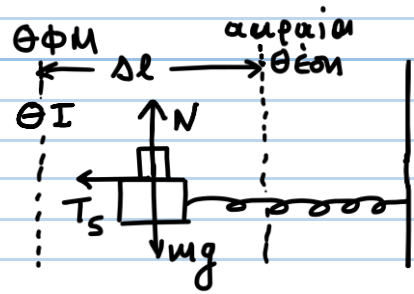
$$\Rightarrow F_{Lz\Delta} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{2 \cdot 2I_1}{\ell} I_1 \cdot 2\ell \Rightarrow F_{Lz\Delta} = \frac{2\mu_0 I_1^2}{\pi} \quad (\downarrow)$$

$$\sum \vec{F}_y = \vec{0} \Rightarrow T + F_{LAg} - F_{Lz\Delta} = 0 \Rightarrow T = F_{Lz\Delta} - F_{LAg}$$

$$\Rightarrow T = \frac{2\mu_0 I_1^2}{\pi} - \frac{\mu_0 I_1^2}{\pi} \Rightarrow \boxed{T = \frac{\mu_0 I_1^2}{\pi}} \quad (\text{B})$$



B2 I-α II-γ



I Το πλάτος ταλάντωσης του συστήματος είναι  $\Delta l = A$  αφού

αφαιρέσει ( $v=0$ ) από την αυραία θέση.

Η στατική τριβή είναι η δύναμη επαναφοράς για το σύστημα.

$$\text{Ισχύει } T_s = F_{\text{επαν}} \Rightarrow T_s = m|\alpha| = m\omega^2|x|$$

Με μέγιστη τιμή της στατικής τριβής ( $T_{s\max}$ ) είναι:

$$T_{s\max} = \mu_s N \quad \text{όπου } \sum F_{y(m)} = 0 \Rightarrow N = mg$$

$$T_{s\max} = \mu_s mg$$

Για να μην ολισθαίνει το σύστημα πάνω στο Μ πρέπει:

$$T_s \leq T_{s\max} \Rightarrow m\omega^2|x| \leq \mu_s mg \Rightarrow |x| \leq \frac{\mu_s g}{\omega^2} \rightarrow |x_{\max}| = \frac{\mu_s g}{\omega^2}$$

$$\text{Άρα το πλάτος είναι } A = |x_{\max}| = \frac{\mu_s g}{\omega^2}$$

$$\text{όπου } D = k = m_{\text{ολ}} \omega^2 = (m + \mu) \omega^2 \Rightarrow k = 4m \omega^2 \Rightarrow \omega^2 = \frac{k}{4m}$$

$$\text{Οπότε } A = \frac{\frac{1}{4} g}{\frac{k}{4m}} \Rightarrow \boxed{A = \frac{mg}{k}} \text{ (α)}$$

$$\text{II} \text{ Όταν } T_s = \frac{1}{2} T_{s\max} \Rightarrow m|\alpha| = \frac{1}{2} \mu_s mg \Rightarrow |\alpha| = \frac{1}{2} \frac{1}{4} g \Rightarrow |\alpha| = \frac{g}{8}$$

$$\text{Ισχύει } \left| \frac{dP_M}{dt} \right| = \sum F_{c(m)} = m|\alpha| = 3m \frac{g}{8} \Rightarrow \left| \frac{dP_M}{dt} \right| = \frac{3}{8} mg$$

$$\text{όμως } A = \frac{mg}{k} \Rightarrow mg = kA \quad \text{άρα } \boxed{\left| \frac{dP_M}{dt} \right| = \frac{3}{8} kA} \text{ (β)}$$

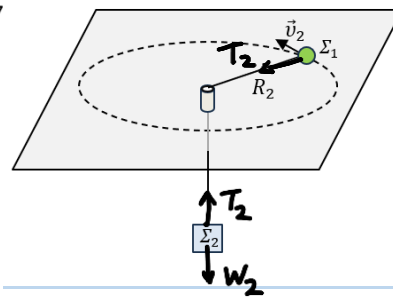
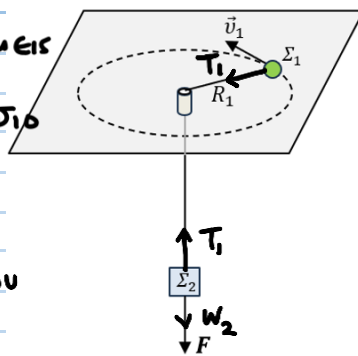
**B3 α** Σπειδί οι δυνάμεις

που ασκούνται στο σφαιρίδιο

$\Sigma_1$  δεν έχουν ρολή

διατηρείται η στροφορμή του

$$\vec{L}_{1, αρχ} = \vec{L}_{1, τελ}$$



$$m_1 v_1 R_1 = m_2 v_2 R_2 \Rightarrow v_1 R_1 = v_2 2 R_1 \Rightarrow v_1 = 2 v_2 \Rightarrow v_2 = \frac{v_1}{2}$$

Αρχική ισορροπία  $\Sigma_2$ :  $\Sigma F_{2y} = 0 \Rightarrow T_1 = W_2 + F$

Κεντρομόλος δύναμη:  $\Sigma F_{R_1} = m_1 a_{κ_1} \Rightarrow T_1 = \frac{m_1 v_1^2}{R_1} \Rightarrow W_2 + F = \frac{m_1 v_1^2}{R_1}$  (1)

Τελική ισορροπία  $\Sigma_2$ :  $\Sigma F'_{2y} = 0 \Rightarrow T_2 = W_2$

Κεντρομόλος δύναμη:  $\Sigma F'_{R_2} = m_2 a_{κ_2} \Rightarrow T_2 = \frac{m_2 v_2^2}{R_2} \Rightarrow W_2 = \frac{m_2 v_2^2}{2 R_1}$

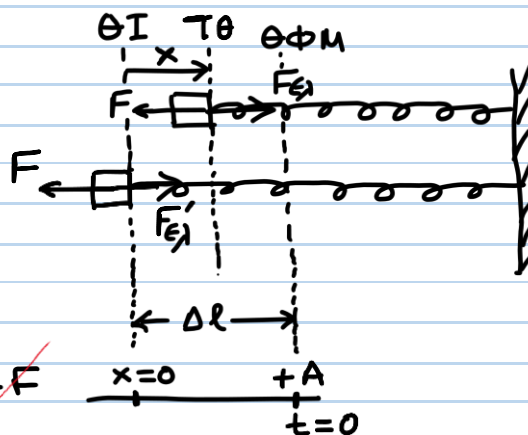
$$\Rightarrow W_2 = \frac{1}{8} \frac{m_1 v_1^2}{R_1} \Rightarrow 8 W_2 = \frac{m_1 v_1^2}{R_1}$$
 (2)

$$(1) = (2) \Rightarrow W_2 + F = 8 W_2 \Rightarrow F = 7 W_2 = 7 m_2 g \Rightarrow \boxed{F = 7 m g}$$
 (α)

ΘΕΜΑ Γ

Γ1 Στις θέσεις ΘΙ:  $\Sigma F = 0 \Rightarrow F = F_{ε_1}$

$$\Rightarrow F = k \Delta l \Rightarrow \Delta l = \frac{F}{k} = 0,4 \text{ m}$$



Στις ηχηρικές θέσεις:  $\Sigma F = F_{ε_1} - F$

$$\Rightarrow \Sigma F = k(\Delta l - x) - F = k \Delta l - kx - F$$

$$\Rightarrow \Sigma F = -kx \text{ άρα } \Sigma F = -Dx$$

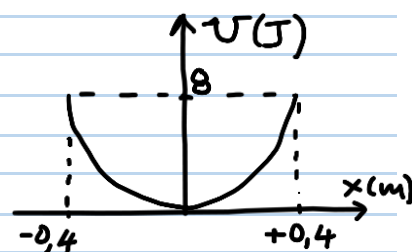
οπότε  $\boxed{D = k}$

Γ2 Το σώμα ξεκινά από την αμφοτέρωθεν θέση  $x = +A$

οπότε  $A = \Delta l = 0,4 \text{ m}$

$$U = \frac{1}{2} D x^2 \Rightarrow U = \frac{1}{2} k x^2 \Rightarrow U = 50 \cdot x^2$$

$$\mu \in -A \leq x \leq +A \rightarrow -0,4 \text{ m} \leq x \leq +0,4 \text{ m}$$



Γ3 Στινν ωχαίη δέση:  $\Sigma F = -Dx \Rightarrow F_{ελ} - F = -kx$

$\Rightarrow F_{ελ} = F - kx$

όπου  $x = A \eta\mu(\omega t + \varphi_0)$  και  $D = k = m\omega^2 \Rightarrow \omega = \sqrt{k/m} = 10 \text{ rad/s}$

$t=0 \quad x=+A \Rightarrow \eta\mu(\varphi_0) = +1 \rightarrow \varphi_0 = \pi/2 \text{ rad} \quad T = \frac{2\pi}{\omega} = \pi/5 \text{ sec}$

Άρα  $F_{ελ} = F - kA \eta\mu(\omega t + \varphi_0)$

$F_{ελ} = 40 - 40 \eta\mu(10t + \pi/2) \text{ SI}$

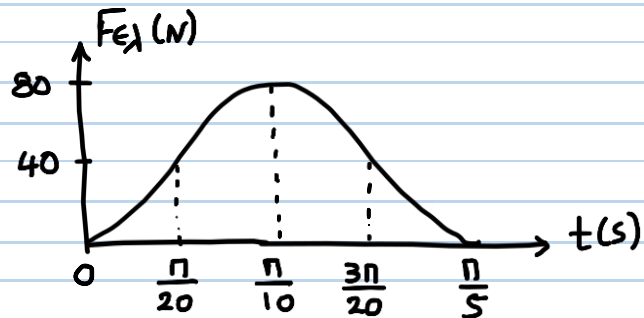
$t=0, x=+A \quad F_{ελ}=0$

$t = \frac{T}{4}, x=0, \quad F_{ελ}=40 \text{ N}$

$t = \frac{T}{2}, x=-A \quad F_{ελ}=80 \text{ N}$

$t = \frac{3T}{4}, x=0 \quad F_{ελ}=40 \text{ N}$

$t = T, x=+A \quad F_{ελ}=0$



Γ4 Τη χρονική στιγμή  $t_1 = 10T \quad A_1 = \frac{A_0}{2} \quad A_0 = 0,4 \text{ m}$

$\Rightarrow A_0 e^{-\lambda t_1} = \frac{A_0}{2} \Rightarrow e^{-\lambda t_1} = \frac{1}{2} \Rightarrow \lambda t_1 = \ln 2 \Rightarrow \lambda = \frac{\ln 2}{t_1} = \frac{\ln 2}{10T}$

$t_2 = (10+20)T = 30T.$

$A_2 = A_0 e^{-\lambda t_2}$  όπου  $\lambda t_2 = \frac{\ln 2}{10T} 30T = 3 \ln 2 = \ln 2^3 = \ln 8$

$A_2 = A_0 e^{-\ln 8} = \frac{A_0}{e^{\ln 8}} \Rightarrow A_2 = \frac{A_0}{8} = 0,05 \text{ m} = 5 \text{ cm}$

Γ5  $t_1 = 10T, A_1 = \frac{A_0}{2}, E_1 = \frac{1}{2} D A_1^2 = \frac{1}{2} D \frac{A_0^2}{4} = \frac{E_0}{4}$

$t_2 = 30T, A_2 = \frac{A_0}{8}, E_2 = \frac{1}{2} D A_2^2 = \frac{1}{2} D \frac{A_0^2}{64} = \frac{E_0}{64}$

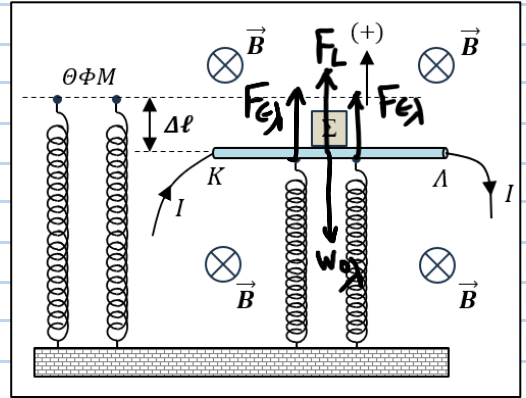
$|\Delta E| = E_1 - E_2 = \frac{E_0}{4} - \frac{E_0}{64} \Rightarrow |\Delta E| = \frac{15}{64} E_0$

$\pi = \frac{|\Delta E|}{E_0} 100\% = \frac{15}{64} \frac{E_0}{E_0} 100\% \Rightarrow \pi = \frac{15}{64} 100\%$

$\pi = \frac{1500}{64} \% = 23,4375\% = 23,4\%$

## ΘΕΜΑ Δ

Δ1 Στην ισορροπία των συστήματος αποούνται οι δυνάμεις από τα ελατήρια  $\vec{F}_{ελ}$ , η δύναμη Laplace  $\vec{F}_L$  και το βάρος των σωμάτων  $\vec{W}_{ολ} = \vec{W}_{μ} + \vec{W}_{μ'}$



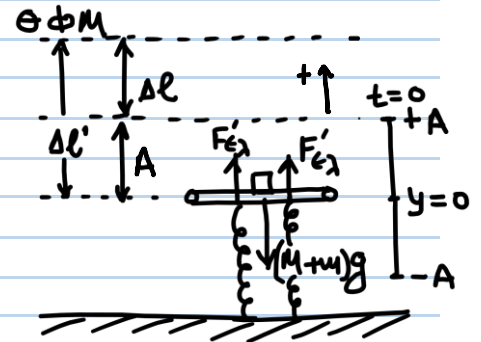
$$\sum \vec{F}_y = \vec{0} \Rightarrow F_L + 2F_{ελ} = W_{ολ}$$

$$\Rightarrow B I d + 2k \cdot \Delta l = (M + m)g$$

$$\Rightarrow I = \frac{(M + m)g - 2k \Delta l}{B d} \Rightarrow I = \frac{40 - 20}{1 \cdot 1} \text{ A} \Rightarrow \boxed{I = 20 \text{ A}}$$

Δ2 Η θέση ισορροπίας ταλάντωσης είναι πιο κάτω αφού μηδενίζεται η δύναμη Laplace. Ισχύει:

$$\begin{aligned} \theta I \text{ αατ: } \sum F_y' = 0 &\Rightarrow 2F_{ελ}' = (M + m)g \\ \Rightarrow 2k \Delta l' &= (M + m)g \Rightarrow \Delta l' = \frac{(M + m)g}{2k} = 0,4 \text{ m} \end{aligned}$$



Το σύστημα ξεκινά αατ από την άνω

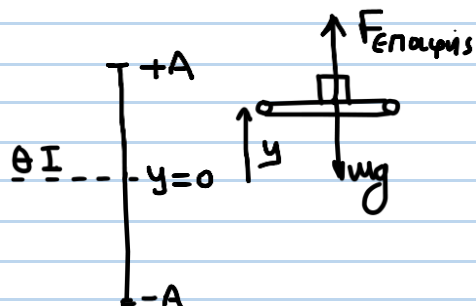
ακραία θέση με πλάτος  $A = \Delta l' - \Delta l \Rightarrow A = 0,2 \text{ m}$

$$\text{Ισχύει } y = A \sin(\omega t + \varphi_0) \quad D = 2k = (M + m)\omega^2 \Rightarrow \omega = \sqrt{\frac{2k}{M + m}} = \frac{5 \text{ rad}}{\text{s}}$$

$$t = 0 \quad y = +A \Rightarrow \sin \varphi_0 = 1 = \sin \frac{\pi}{2} \rightarrow \varphi_0 = \frac{\pi}{2} \text{ rad}$$

$$\text{Οπότε: } \boxed{y = 0,2 \sin\left(5t + \frac{\pi}{2}\right) \text{ m}}$$

Δ3 Το σώμα Σ στη διάρκεια της αατ δέχεται το βάρος του και τη δύναμη επαφής από τον αμφο.



$$\text{Ισχύει: } \sum F_{(μ)} = m\alpha \Rightarrow F_{επαφής} - mg = -m\omega^2 y$$

$$\text{όπου } \alpha = -\alpha_{\max} \sin(\omega t + \varphi_0) = -\omega^2 A \sin(\omega t + \varphi_0) = -\omega^2 y$$

$$\Rightarrow F_{επαφής} = mg - m\omega^2 y$$

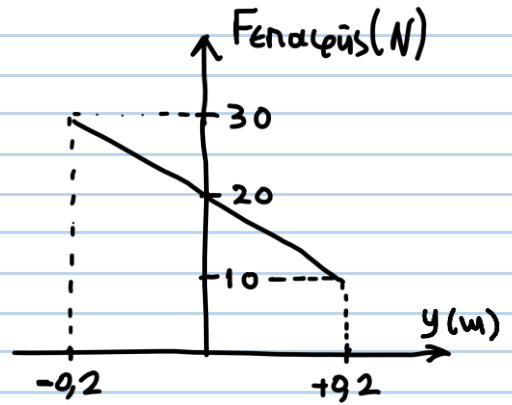
$$\Rightarrow F_{\text{ελαστικός}} = 20 - 50 \cdot y \text{ SI}$$

$$\mu \in -A \leq y \leq +A \rightarrow -0,2 \text{ m} \leq y \leq +0,2 \text{ m}$$

$$\text{για } y = -0,2 \text{ m} \quad F_{\text{ελαστικός}} = 30 \text{ N}$$

$$y = 0 \quad F_{\text{ελαστικός}} = 20 \text{ N}$$

$$y = +0,2 \text{ m} \quad F_{\text{ελαστικός}} = 10 \text{ N}$$



$$\Delta 4 \quad F_{\text{ελαστικός}} = 15 \text{ N} \Rightarrow 20 - 50y = 15 \Rightarrow -50y = -5 \Rightarrow y = +0,1 \text{ m}$$

+0,2 m | t=0 |  $\uparrow$  = φορά  $F_{\text{ελαστικός}} = 15 \text{ N}$  στη θέση  $y = +0,1 \text{ m}$  με  $v < 0$ .  
 +0,1 |  $v < 0$   
 y=0

$$\text{ισχύει } E = K + U \Rightarrow \frac{1}{2} D A^2 = \frac{1}{2} (m + M) v^2 + \frac{1}{2} D y^2$$

$$v^2 = \frac{D}{m+M} (A^2 - y^2) = \frac{100}{4} \left( \frac{4}{100} - \frac{1}{100} \right) (\text{m/s})^2$$

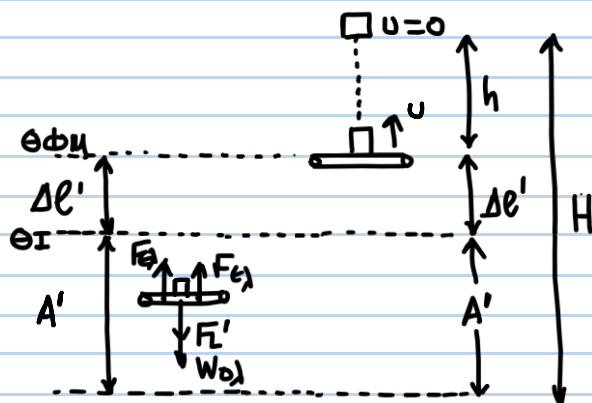
$$v = \pm \frac{\sqrt{3}}{2} \text{ m/s} \xrightarrow{v < 0} v = - \frac{\sqrt{3}}{2} \text{ m/s}$$

$$\frac{dK}{dt} = \frac{dW_{\Sigma F}}{dt} = \frac{\Sigma F dy}{dt} = \Sigma F \cdot v = - D y \cdot v$$

$$\frac{dK}{dt} = -100 (+0,1) \left( -\frac{\sqrt{3}}{2} \right) \text{ J/s} \Rightarrow \boxed{\frac{dK}{dt} = +5\sqrt{3} \text{ J/s}}$$

$\Delta 5$  Από τη ΘΙ ως αριστερά που το σύστημα είναι ακίνητο και μέχρι να κινητοποιηθεί σχετικά στην κάτω αριστερή θέση, ακολουθεί κατακόρυφα προς τα κάτω δύναμη Laplace σταθερού μέτρου  $F_L' = B I d = 30 \text{ N}$ .

Εφαρμογή ΘΜΚΕ από τη ΘΙ μέχρι την κάτω αριστερή θέση για την κίνηση του νέου πλάτους  $A'$  της νέας αριστεράς:



$$K_{\text{τελ}} - K_{\text{αρχ}} = W_{F_L'} + W_{W_{0\lambda}} + 2W_{F_{\epsilon\lambda}}$$

$$0 - 0 = F_L' \cdot A' + W_{0\lambda} \cdot A' + 2 \left( U_{\epsilon\lambda} - U_{\tau\epsilon\lambda} \right)$$

$$0 = BI'dA' + (m+M)gA' + 2 \left[ \frac{1}{2} k \Delta l'^2 - \frac{1}{2} k (\Delta l' + A')^2 \right]$$

$$0 = BI'A' + (m+M)gA' + k \Delta l'^2 - k \Delta l'^2 - k A'^2 - 2k \Delta l' \cdot A'$$

$$0 = BI'A' + \underbrace{\left[ (m+M)g - 2k \Delta l' \right]}_{0 \text{ (από ΘΙ αατ)}} A' - k A'^2$$

$$0 = BI'A' - k A'^2 \Rightarrow 50 A'^2 - 30 A' = 0 \Rightarrow A'(5A' - 3) = 0$$

$$A' = 0 \text{ ή } 5A' = 3 \Rightarrow \underline{\underline{A' = 0,6 \text{ m}}}$$

(i) Μέσω του έργου της βαρύτητας προσφέρεται ενέργεια και συνεχώς το σύστημα επιτελεί ακτ οπότε:  $E_{\text{προσφ}} = W_{F'} = E_{\text{ταλ}}$

$$\Rightarrow F_L A' = \frac{1}{2} D A'^2 \Rightarrow BI'd = \frac{1}{2} 2k A' \Rightarrow A' = \frac{BI'd}{k} = \frac{30}{50} \text{ m} \Rightarrow \underline{\underline{A' = 0,6 \text{ m}}}$$

Το σώμα Σ κατά τη διάρκεια της ταλάντωσης δέχεται

δυναμη επαφής  $F_{\text{επαφής}} = 20 - 50y$

Χάνει επαφή όταν  $F_{\text{επαφής}} = 0 \Rightarrow 50y = 20 \Rightarrow y = +0,4 \text{ m}$

Δηλαδή χάνει στη θέση φυσικού μήκους ( $y = +0,4 \text{ m} = +\Delta l'$ ) του

ελαστηρίου. Επειδή  $A' = 0,6 \text{ m} > y = +\Delta l' = 0,4 \text{ m}$  φτάνει και

ξεπερνά τη ΘΦΜ οπότε ο αμφός και το σώμα Σ χάνουν

επαφή. Στι ανέχεια το σώμα Σ επιτελεί κατακόρυφη βολή

προς τα πάνω και ο αμφός επιτελεί νεα αατ.

$$\text{Στι ΘΦΜ: } E' = k + U \Rightarrow \frac{1}{2} D A'^2 = \frac{1}{2} (m+M) U^2 + \frac{1}{2} D y^2$$

$$U^2 = \frac{D}{m+M} (A'^2 - y^2) \quad \text{όπου } y = +\Delta l' = +0,4 \text{ m}$$

$$U^2 = \frac{100}{4} \left( \frac{36}{100} - \frac{16}{100} \right) \left( \frac{\text{m}}{\text{s}} \right)^2 \Rightarrow |U| = \sqrt{5} \text{ m/s}$$

$$\text{ΘΜΚΕ για } \Sigma: k_{\Sigma, \text{τελ}} - k_{\Sigma, \text{αρχ}} = W_{\text{μγ}}$$

$$0 - \frac{1}{2} m U^2 = -mgh \Rightarrow h = \frac{U^2}{2g} = 0,25 \text{ m}$$

$$\text{Άρα διακινύει: } H = A' + \Delta l' + h = (0,6 + 0,4 + 0,25) \text{ m} \Rightarrow \boxed{H = 1,25 \text{ m}}$$